

Steven González

+57 3005139394 | Bogotá, Colombia | stevengonzalez.boldeo3d.com | stevengonzalez313@gmail.com

INGENIERO MECATRÓNICO EN FORMACIÓN

Estudiante de Ingeniería Mecatrónica con enfoque en control y automatización, caracterizado por la proactividad, el trabajo en equipo y la orientación a resultados. Busco una pasantía en 2026-II donde pueda aplicar mis conocimientos, fortalecer mis habilidades técnicas y contribuir al desarrollo de soluciones innovadoras para la industria.

Formación

Universidad Militar Nueva Granada

Ene 2021 – Actualidad

Ingeniería Mecatrónica | X Semestre (En curso) | GPA: 3.93

Bogotá, CO

Experiencia Profesional

Boldeo3D – Emprendimiento Propio sobre Impresión 3D

2025 - Actualidad

Fundador / Product Developer

Bogotá, CO

- Gestión integral de manufactura aditiva (FDM): diseño 3D, optimización de parámetros de impresión, postprocesado y comercialización.
- Desarrollo completo de plataforma e-commerce en WordPress, incluyendo arquitectura de catálogo, UI/UX e integración de pasarela de pagos.
- Optimización de flujo de impresión mediante OrcaSlicer, Ultimaker Cura y Creality Print.

GP Creative Bilingual School

2026

Docente de Robótica

Bogotá, CO

- Diseño y orientación de clases lúdicas de robótica, promoviendo el pensamiento creativo, el trabajo en equipo y el interés práctico por la tecnología mediante actividades prácticas en un colegio.

Proyectos

Sistema Robótico de Expresión Facial con Reconocimiento de Emociones

2025

Universidad Militar Nueva Granada | Proyecto

Bogotá D.C.

- Fabricación aditiva de una cabeza robótica, integrando más de 20 mecanismos independientes accionados por servomotores para emular la musculatura facial.
- Desarrollo de software para el reconocimiento y seguimiento de rostros humanos en tiempo real, procesando los gestos detectados para comandar los actuadores y replicar las expresiones en el robot de forma sincronizada.

Seguidor de Línea Autónomo con Control Digital

2025

Universidad Militar Nueva Granada | Proyecto

Bogotá D.C.

- Implementación de estrategias de control continuo y discreto (PID, Dead Beat, LGR y Servosistemas) en ESP32 para un robot móvil.
- Integración de sensores, generación de PWM y desarrollo de interfaz Bluetooth para ajuste dinámico de parámetros en tiempo real.

Brazo Robótico 4DOF: Modelado Dinámico e Instrumentación

2024

Universidad Militar Nueva Granada | Proyecto

Bogotá D.C.

- Desarrollo de la cinemática (directa/inversa) y del modelo dinámico completo. Cálculo de masas, inercias y torques articulares de todos los componentes para el análisis de cargas y selección de actuadores.

Robot Sumo

2023

Semillero RAS (IEEE Robotics and Automation Society)

Bogotá D.C.

- Participación en la elaboración integral, abarcando el diseño de hardware y el desarrollo de software, de un robot de competencia tipo sumo.

Competencias

Idiomas: Español nativo, Inglés (Intermedio)

Programación: C++, Python, HTML, CSS, JavaScript, SQL

Diseño: SolidWorks, MATLAB, TIA Portal, CrealityPrint, OrcaSlicer, Fusion 360, FluidSim, Sinamics V90, Keil Arm

Ecosistemas y sistemas operativos: STM32, Linux (Ubuntu, Mint), Windows, macOS

Competencias Blandas: Liderazgo, Trabajo en equipo, Comunicación, Análítica, Disciplina

Certificaciones

Deep Learning with PyTorch : Generative Adversarial Network - *Coursera*

Solidworks CAD Design Associate - *Dassault Systemes*

Fundamentos de Data Science y AI - *Platzi*